

小型 × 軽量
大ストローク

ストローク増幅機構・把持確認用ファイバセンサ搭載
バラ積みピッキング対応マルチロボットハンド

ストローク増幅機構搭載

POINT 01

ストローク 8mm の小型エアチャックを使用しながら、33.2mm ものストロークを実現。
フィンガー部分の取り付けを変更すれば最大 75.2mm のストロークを確保出来ます。

把持確認用ファイバセンサ搭載

POINT 02

フィンガー先端部にセンサを搭載することでワークの把持ミスを素早く検知し、より
正確なピッキングを可能に。

内外径把持に対応

POINT 03

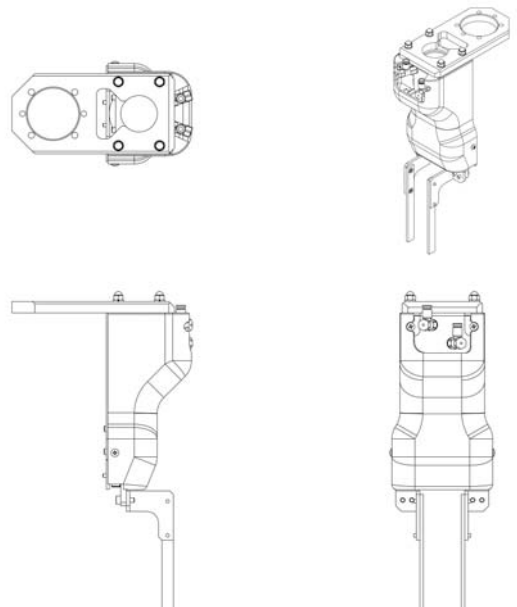
円筒形状のワークであれば、内径・外径両方の把持が可能。把持点が多様化
するバラ積みピッキングを想定した設計で様々なワークや把持に対応します。
また、ワークと直接接するフィンガー部分に関してはワーク材質や形状に応じ
た設計変更も可能。お気軽にご相談下さい。

SPEC

寸法 (mm)	L145×W85×H280
重量 (kg)	1000
駆動方式	エア
ストローク (mm)	0 ~ 33.2 or 42 ~ 75.2 ※1
可搬重量 (g)	100
対象ワーク	円筒形状・円柱形状・ブロック形状など (OD: Φ20 ~ 70/ID: Φ10 ~ 60/T: 1 ~ 10mm/H: 10 ~ 80mm)
フィンガ材質	SUS
保持力	約10N
適正空気圧	0.2MPa
エア配管径 (初期仕様)	Φ6
適応周囲温度	0 ~ +40℃ ※2

※1 フィンガーの付替え有

※2 極端な粉塵、凍結なきこと



永進テクノ株式会社
EISHIN TECHNO Co.,Ltd.

〒252-0134

神奈川県相模原市緑区下九沢1630-2

TEL: 042-773-6238 FAX: 042-773-6548

E-mail: ecoeit@eishin.info

URL: <http://www.eishin.info> ecoeit-ro-201709